

# Théorie des fonctions de croyance pour le recalage d'images

Cedric Rominger

20 Novembre 2008

Le recalage d'images a pour but de combiner des images issues de capteurs différents ou provenant d'un même type de capteur mais selon des angles de vues différents. En imagerie sous-marine, le principal intérêt de cette méthode est la génération de cartes de fonds marins. Mais de telles données sont très souvent entachés d'imperfections et d'incertitudes, rendant les algorithmes de recalage très sensibles aux variations (d'angles, ou de résolution).

La théorie des fonctions de croyance permet la gestion de l'incertitude et de l'imprécision des données. Elle possède en outre un ensemble d'outils pour la fusion d'information. Nous présenterons dans cet exposé les travaux effectués en première année de thèse. Cette étude a porté sur l'introduction des fonctions de croyance au sein des algorithmes de recalage, en considérant le conflit comme critère de similarité.